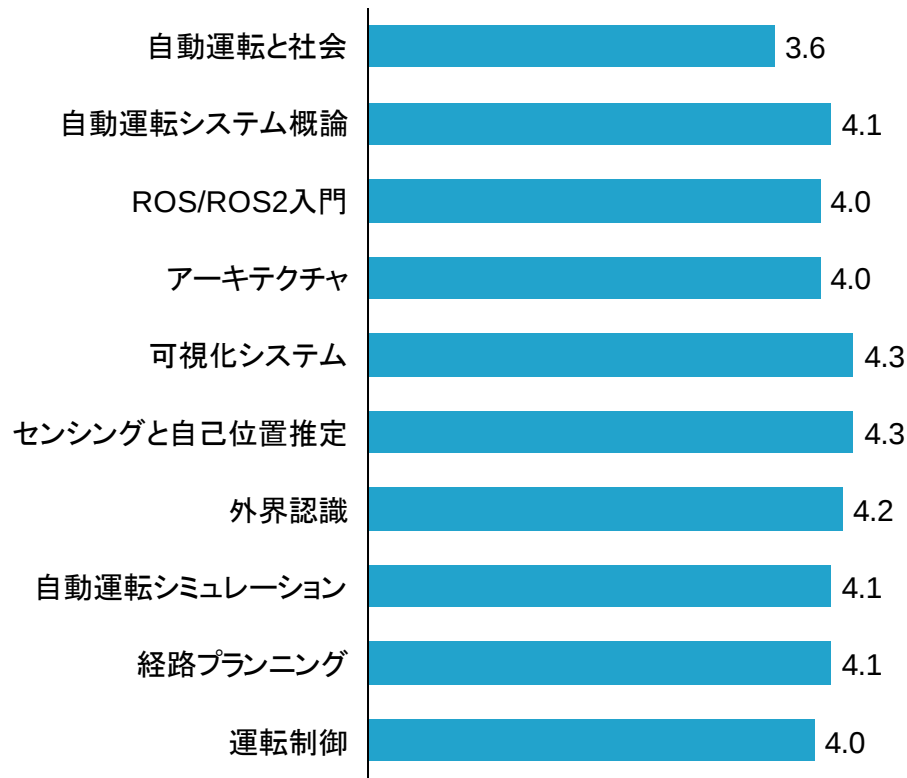


アンケート集計結果

受講者の平均習熟度 (5段階評価)



- 初心者ですがわかりやすく指導して頂き、ありがたかった。
- 実際にROSを演習で操作して、どの様に動作しているのか学習できた
- 自動運転の準備として、必要な作業がだいぶクリアになりました
- RVizの基本的な操作がわかったこと、自己位置推定の手法がわかったことに意義がありました
- センサーキャリブレーションが精度出せず大変であった。自動化が大切であると感じた。
- 説明がわかりやすく、操作について1つ1つ理解することができた。センサーキャリブレーションについてクリックミスしてしまい、完成しなかったため、もう少し理解を深めたいと思った
- 演習を通して理解が深まったが、自己位置推定が難しく感じた。アルゴリズムについてもう少し説明が欲しかった
- シミュレーターを実際に動かすことで、自動運転のシステムの最終形がわかりました
- 手順通り設定しても動かないことがあったので、エラーの確認方法や対処方法をおしえてもらおうと尚良い
- 自分たちでチューニングしたAutowareで実車を動かしてみたいと感じました